

基礎数理第 10 回 (2003-12-24)

問 10.1 $S = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$, $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ とする .

- (1) A の固有値を求めよ .
- (2) $S^T A S$ の固有値を求めよ .

(答) (1) $\det(\lambda I - A) = 0 \Leftrightarrow \lambda^2 - 3\lambda + 1 = 0 \Leftrightarrow \lambda = \frac{3 \pm \sqrt{5}}{2}$. (2) $S^T A S = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 13 \end{bmatrix}$ なので, $\det(\lambda I - S^T A S) = 0 \Leftrightarrow \lambda^2 - 14\lambda + 4 = 0 \Leftrightarrow \lambda = 7 \pm 3\sqrt{5}$. したがって, 固有値は合同変換¹に対し不変でない .

問 10.2 ベクトルの集合 $\{a_1, \dots, a_k\}$, $\{b_1, \dots, b_l\}$ ($k < l$) が線形独立であるとき, $\{a_1, \dots, a_k\} \cup \{b_j\}$ が線形独立となるような j が存在することを示せ .

(答) そのような j が存在しないと仮定して矛盾を導く . 背理法の仮定より, 任意の j に対して, $\{a_1, \dots, a_k\} \cup \{b_j\}$ は線形従属となる . よって, 任意の j に対して, 適当なスカラー c_{1j}, \dots, c_{kj} が存在し, $b_j = \sum_{i=1}^k c_{ij} a_i$ と表すことができる . $\{b_1, \dots, b_l\}$ の線形独立性より, $\sum_{j=1}^l s_j b_j = 0 \Leftrightarrow s = 0$ が成り立つ . また, $\{a_1, \dots, a_k\}$ の線形独立性, および, $\sum_{j=1}^l s_j b_j = \sum_{j=1}^l s_j \sum_{i=1}^k c_{ij} a_i = \sum_{i=1}^k (\sum_{j=1}^l c_{ij} s_j) a_i$ より, $\sum_{j=1}^l s_j b_j = 0 \Leftrightarrow \sum_{j=1}^l c_{ij} s_j = 0$ が成り立つ . したがって, $Cs = 0 \Leftrightarrow s = 0$ を得る . このとき, C は $k \times l$ 行列であり, $k < l$ であるから矛盾 .

問 10.3 $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ の階数を, 以下の 3 種類の定義にしたがって, それぞれ計算せよ .

- (1) 線形独立な列ベクトルの最大の本数 .
- (2) 線形独立な行ベクトルの最大の本数 .
- (3) 0 でない小行列式の最大サイズ .

(答) (1) A の各列ベクトルを a_1, a_2, a_3, a_4 とおく . 原理的には $\{a_1, a_2, a_3, a_4\}$ の部分集合を全部しらべて線形独立性をチェックすればよい . やってみると, $\{a_1, a_3\}$, $\{a_1, a_4\}$, $\{a_3, a_4\}$ が大きさ最大の線形独立集合である . したがって, 階数は 2 である . より一般的には, 線形独立な列ベクトルの集合 B を以下のように構成する . すなわち, $B = \emptyset$ から出発し, B が再び線形独立となるように, 列ベクトルを一本ずつ追加していく . すると, $B \leftarrow B \cup \{a_1\} = \{a_1\}$, $B \leftarrow B \cup \{a_3\} = \{a_1, a_3\}$ となり, この時点でアルゴリズムは終了する . なぜなら, a_4 は a_1 と a_3 の線形結合で表されるからである . このようにして求めた B が実は大きさ最大の線形独立集合であることが問 10.2 の命題を用いて示すことができる . したがって, $|B| = 2$ が求める階数である . (2) A の各行ベクトルを b_1, b_2, b_3 とおく . 原理的には $\{b_1, b_2, b_3\}$ の部分集合を全部しらべて線形独立性をチェックすればよい . やってみると, $\{b_1, b_2\}$, $\{b_1, b_3\}$, $\{b_2, b_3\}$ が大きさ最大の線形独立集合である . したがって, 階数は 2 である . 一般的なアルゴリズムについても, 行ベクトル b_1, b_2, b_3 に対して適応すれば同様の議論ができる .

¹ある正則行列 S による変換 $S^T A S$ を合同変換という .

(3) 行と列の添字集合をそれぞれ $M = \{1, 2, 3\}$, $N = \{1, 2, 3, 4\}$ とおく . $I \subseteq M, J \subseteq N, |I| = |J|$ なる部分集合に対応する小行列式を $\det A[I, J]$ と表すことにする . 階数が 3 以下であることは明らか . $\det A[M, J \setminus \{2\}] = 0$ より , 階数が 2 以下であることも分かる . $\det A[\{2, 3\}, \{3, 4\}] = -1 \neq 0$ より , 求める階数は 2 .

以上